

# PARAMETRIČNE KRIVULJE

$$p: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^d$$

$$p = \begin{bmatrix} p_1 \\ \vdots \\ p_d \end{bmatrix}$$

- Opis zapletenih krivulj kot grafov  $p(I)$
- Opis gibanja objekta  $p(t)$  po času

Krivulja  $p$  je zvezna/gladka, če je  $p$  zvezna/gladka na intervalu  $I$ .

Krivulja je regularna, če  $p'(t) \neq 0$  za vsak  $t \in I$ .

**Definicija:** Reparametrizacija krivulje  $p$  je preslikava  $g = p \circ \varphi$ , kjer je  $\varphi: J \rightarrow I$ ,  $J \subseteq \mathbb{R}$ ,  $\varphi'(u) > 0$  za vse  $u \in J$ ,  $\varphi(J) = I$ .

$\varphi$  bijekcija,  $p(I) = g(J) \Rightarrow$  Krivulji enaki kot množici točk

$$p(t) = g(u) = p(\varphi(u))$$

Katere lastnosti se ohranjajo z reparametrizacijo?

1) Dolžina:

$$L = \int_a^b \|p'(t)\| dt$$

2) Enotski tangentni vektor:

$p'(t)$  hitrost

$\frac{p'(t)}{\|p'(t)\|}$  enotska hitrost

3) Vkrivljenost:

$\kappa(t) = \frac{p'(t) \times p''(t)}{\|p'(t)\|^3}$  fleksijska ukrivljenost v 2D

kjer je  $u \times v = \det([u \ v]) = u_1 v_2 - u_2 v_1$  planarni vektorski produkt

za  $u = [u_1 \ u_2]^T$ ,  $v = [v_1 \ v_2]^T$

## BÉZIERJEVE KRIVULJE

- Parametrične polinomske krivulje
- Zelo primerne za intuitivno geometrijsko grafično oblikovanje
- Namesto običajne potenčne baze konstrukcija sloni na Bernsteinovih polinomih
- Uporabne v računalniški grafiki, avtomobilski in letalski industriji ...
- Obliko krivulje določamo s premiki kontrolnih točk

Primer: Dane so kontrolne točke  $b_0, b_1, b_2 \in \mathbb{R}^2$  in  $t \in [0, 1]$ .

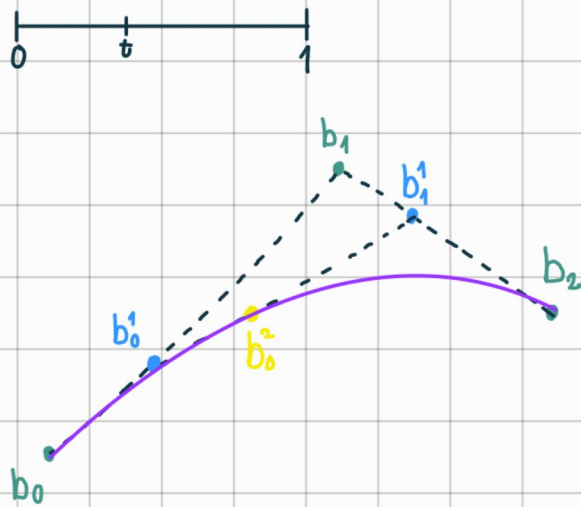
Izračun točke na krivulji pri parametru  $t$  dobimo z de Casteljau-jevim algoritmom:

$$b_0^1(t) := (1-t) \cdot b_0 + t \cdot b_1$$

$$b_1^1(t) := (1-t) \cdot b_1 + t \cdot b_2$$

$$b_0^2(t) := (1-t) \cdot b_0^1(t) + t \cdot b_1^1(t)$$

Na primer, naj bo  $t = \frac{1}{3}$ .



Potem je  $b_0^2(t)$  točka na krivulji pri parametru  $t$ .

Če vstavimo zgornja dva izraza v spodnjega, dobimo:

$$b_0^2(t) := (1-t)^2 b_0 + 2t(1-t)b_1 + t^2 b_2$$

Torej dobimo parametrični polinom stopnje 2.

de Casteljau-jev algoritem:

Vhod:

Kontrolne točke  $b_i^0$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$   
Parameter  $t \in [0, 1]$

Algoritem:

$$\text{for } k=0,1,\dots,n:$$

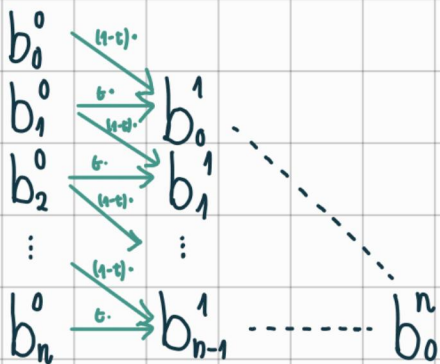
$$\text{for } i=0,1,\dots,n-k:$$

$$b_i^k = (1-t)b_i^{k-1} + t \cdot b_{i+1}^{k-1}$$

Izhod:

Točka  $b_0^n$  na krivulji

Računamo jih lahko po trikotni shemi:



## BERNSTEINOVA OBLIKA BÉZIERJEVIH KRIVULJ

Bernsteinovi polinomi stopnje  $n$ :

$$B_i^n(t) = \binom{n}{i} t^i (1-t)^{n-i}$$

$$i = 0, 1, \dots, n-1$$

$$t \in [0, 1]$$

Lastnosti:

- Tvorijo bazo prostora polinomov stopnje največ  $n$

- $B_i^n(t) \geq 0$  (za  $t \in [0, 1]$ )

- $B_i^n(t) = B_{n-i}^n(1-t)$

- Tvorijo razčlenitev enote ( $1 \equiv \sum_{i=0}^n B_i^n(t)$ ):

$$1 = 1^n = (t + (1-t))^n = \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} t^i (1-t)^{n-i} = \sum_{i=0}^n B_i^n(t)$$

•  $B_i^n(t)$  ima natanko en ekstrem (max) pri  $t = \frac{i}{n}$

• Velja rekurzivna zveza:

$$B_i^n(t) = (1-t) \cdot B_i^{n-1}(t) + t \cdot B_{i-1}^{n-1}(t)$$

(kjer  $B_i^{n-1} \equiv 0$  za  $i < 0$ )

• Velja zveza za odvod:

$$\frac{d B_i^n(t)}{dt} = n \cdot (B_{i-1}^{n-1}(t) - B_i^{n-1}(t))$$

(kjer  $B_i^{n-1} \equiv 0$  za  $i < 0$ )

Bézierjevo krivuljo  $b^n$  s kontrolnimi točkami  $b_i$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$ , zapišemo v Bernsteinovi bazi kot:

$$b^n(t) = \sum_{i=0}^n b_i \cdot B_i^n(t)$$

## LASTNOSTI BÉZIERJEVIH KRIVULJ

1) Afina invariantnost:

Če preslikamo kontrolne točke Bézierjeve krivulje z afino preslikavo in na afinih točkah konstruiramo novo Bézierjevo krivuljo, dobimo isto obliko, če vse točke originalne Bézierjeve krivulje preslikamo z isto afino preslikavo.

$$\overset{\text{linearna}}{A} \cdot b^n(t) + \overset{\text{premik}}{c} = A \cdot \sum_{i=0}^n b_i \cdot B_i^n(t) + c$$

$$= \sum_{i=0}^n A \cdot b_i \cdot B_i^n(t) + \sum_{i=0}^n c \cdot B_i^n(t)$$

$$= \sum_{i=0}^n (A b_i + c) B_i^n(t)$$

2) Interpolacija krajisū:

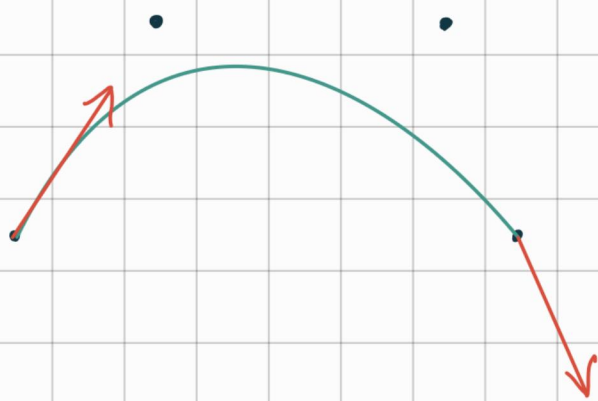
Krivulja interpolira krajisūni kontrolni točki.

$$b^n(0) = b_0$$

$$b^n(1) = b_n$$

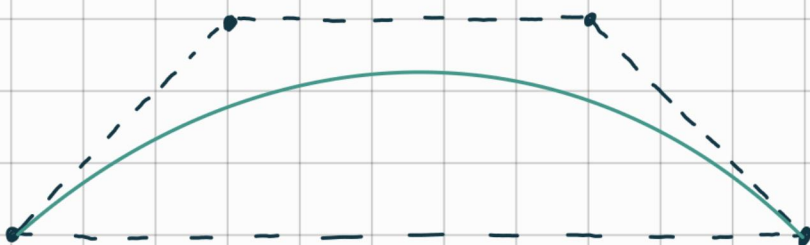
3) Krajisūna tangentna vektorja:

Tangentni vektor Bézijerjeve krivulje v točki  $b_0$  ( $t=0$ ) kaže v smeri  $b_1 - b_0$  in je enak  $n \cdot (b_1 - b_0)$ , v točki  $b_n$  ( $t=1$ ) pa kaže v smeri  $b_n - b_{n-1}$  in je enak  $n \cdot (b_n - b_{n-1})$ .

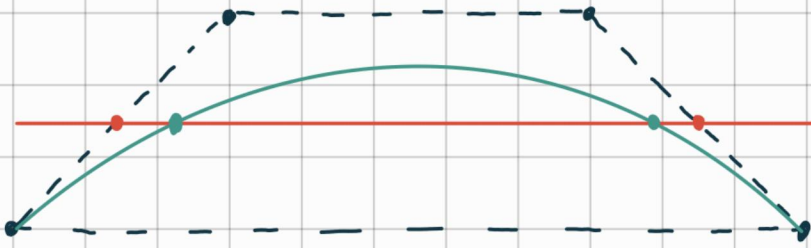


4) Omejenost in nadzor oblike:

Bézijerjeva krivulja leži v konveksni ovojnici kontrolnih točk.



Vsaka hiperravnina v  $\mathbb{R}^n$  seka krivuljo največjemu tolikokrat, kot seka rob poligona  $b_0 \rightarrow b_1 \rightarrow \dots \rightarrow b_n \rightarrow b_0$ .



5) Simetrija:

$$\sum_{i=0}^n b_i B_i^n(t) = \sum_{i=0}^n b_{n-i} B_{n-i}^n(1-t)$$

6) Višji odvodi:

$$\frac{d^r b^n}{dt^r}(t) = n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot (n-r+1) \cdot \sum_{i=0}^{n-r} \overbrace{\Delta^r b_i}^{\text{novi kontrolne točke}} B_i^{n-r}(t)$$

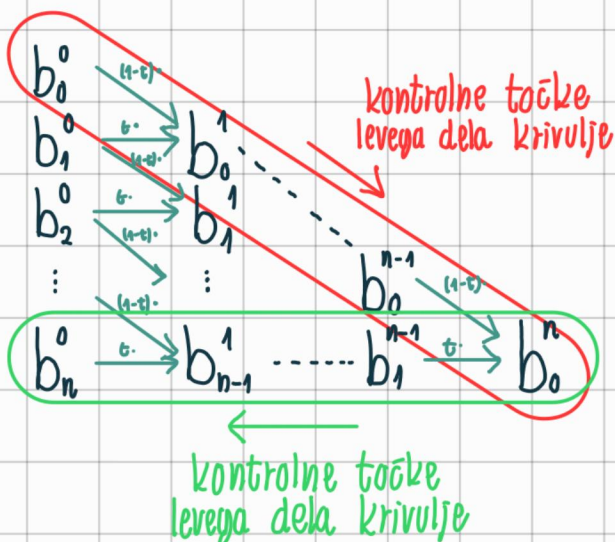
$$\Delta^1 b_i := b_{i+1} - b_i$$

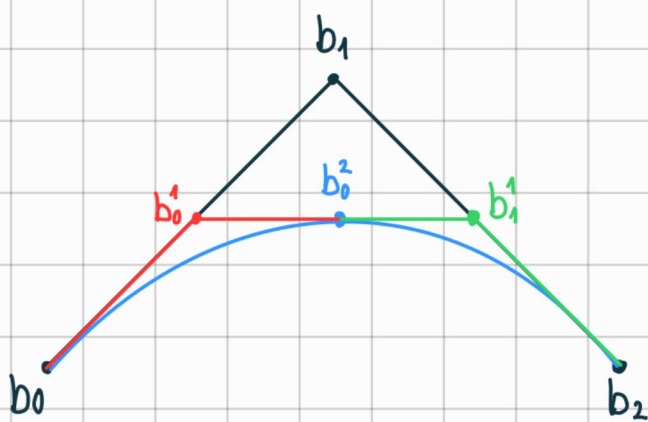
$$\Delta^r b_i := \Delta^1(\Delta^{r-1} b_i), \quad r > 1$$

$$r = 1: \frac{db^n}{dt}(t) = \sum_{i=0}^{n-1} \overbrace{n(b_{i+1} - b_i)}^{\text{novi kontrolne točke}} B_i^{n-1}(t)$$

## SUBDIVIZIJE BÉZIERJEVIH KRIVULJ

de Casteljaujev algoritem:





## ZLEPKI BÉZIERJEVIH KRIVULJ

Lepimo krivulji:

- $b^n$  (s točkami  $b_0, b_1, \dots, b_n$ )
- $c^n$  (s točkami  $c_0, c_1, \dots, c_n$ )

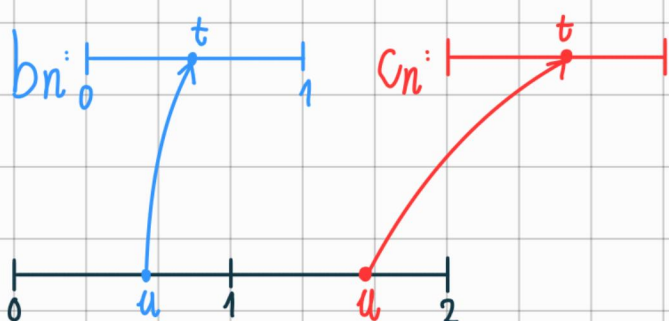
Krivulji naj bosta iste stopnje.

Naj bo  $u \in [0, 2]$  globalni parameter za zlepek:

$$s: [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}^d$$

$$s|_{[0,1]} = b^n$$

$$s|_{[1,2]} = c^n$$



1)  $C^0$  zveznost:

$$\underline{c_0 = b_n}$$



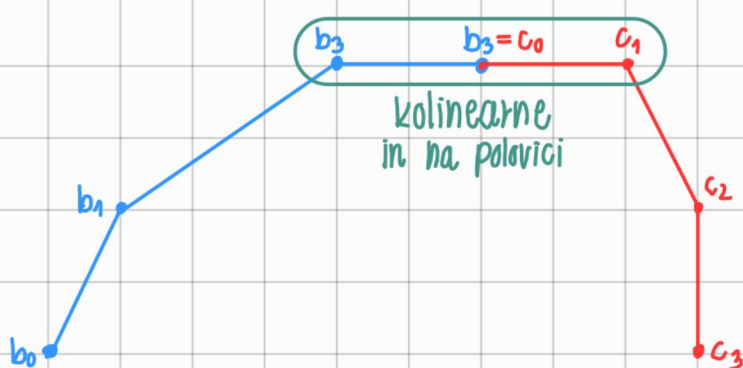
2)  $C^1$  zveznost:

$$\frac{db^n}{dt}(t=1) = \frac{dc^n}{dt}(t=0)$$

$$n(b_n - b_{n-1}) = n(c_1 - c_0)$$

$$\underline{c_1 = c_0 + b_n - b_{n-1}}$$

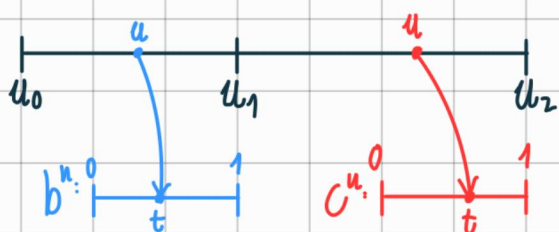
(+  $C^0$  zveznost)



Posplošitev, ko  $u_0 < u_1 < u_2$ :

$$b^n: [u_0, u_1] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$c^n: [u_1, u_2] \rightarrow \mathbb{R}^n$$



$$t = \frac{u - u_0}{u_1 - u_0} \in [0, 1] \quad \text{za } u \in [u_0, u_1]$$

$$t = \frac{u - u_1}{u_2 - u_1} \in [0, 1] \quad \text{za } u \in [u_1, u_2]$$

1)  $C^0$  zveznost:

$$\underline{c_0 = b_n}$$

2)  $C^1$  zveznost:

$$\frac{ds}{du}(u_1^-) = \frac{ds}{du}(u_1^+)$$

$$\frac{db^n}{dt}(t=1) \cdot \frac{dt}{du}(u_1^-) = \frac{dc^n}{dt}(t=0) \cdot \frac{dt}{du}(u_1^+)$$

$$n(b_n - b_{n-1}) \cdot \frac{1}{u_1 - u_0} = n(c_1 - c_0) \cdot \frac{1}{u_2 - u_0}$$

$$\underline{c_1 = c_0 + \frac{u_2 - u_1}{u_1 - u_0} (b_n - b_{n-1})}$$

(+  $C^0$  zveznost)

Poznamo tudi **geometrijsko zveznost**:

Graf mora izgledati gladek, neodvisno od parametrizacije.

1)  $G^0$  zveznost =  $C^0$  zveznost

2)  $G^1$  zveznost:

$$(c_1 - c_0) \parallel (b_n - b_{n-1}) \quad \wedge \quad c_0 = b_n \text{ leži na daljici } \overline{b_{n-1}c_1}$$

( $\overrightarrow{b_{n-1}b_n}$  in  $\overrightarrow{c_0c_1}$  kažeta v isto smer)

(+  $G^0$  zveznost)

# APROKSIMACIJA KROŽNEGA LOKA

Krožnega loka ne moremo točno parametrizirati s parametričnim polinomom:

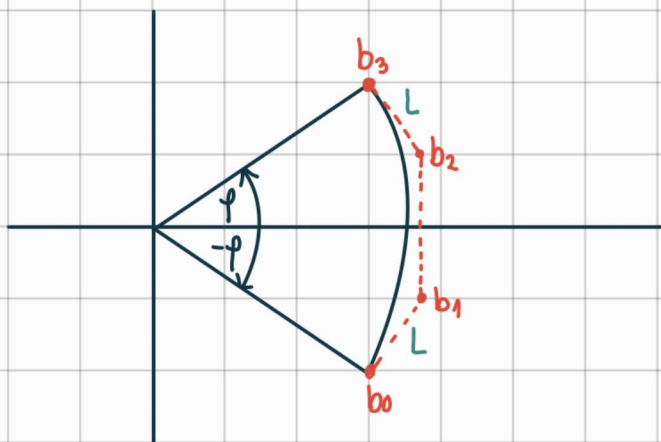
$$x^2 + y^2 = 1$$

$$\Rightarrow p_m(t)^2 + q_n(t)^2 = 1$$

$$\Rightarrow \left( \underset{\neq 0}{c_m} t^m + \dots + c_0 \right)^2 + \left( \underset{\neq 0}{d_n} t^n + \dots + d_0 \right)^2 = 1$$

Edina možnost je, ko sta  $p_m$  in  $q_n$  konstantna, kar pa ni parametrizacija krožnega loka.

Krožni lok aproksimirajmo s kubično Bézijevo krivuljo na sledeči način:



$$L = |b_1 - b_0| = |b_3 - b_2|$$

- Nastavimo  $b_0, b_3$  tako, da interpoliramo krajšici krožnice.
- Nastavimo  $b_1, b_2$  tako, da se krivulja ujema s krožnico v enatskih tangentah v  $b_0$  in  $b_3$  (Hermitova interpolacija).
- Nastavimo razdaljo  $L$  med  $b_0$  in  $b_1$  oziroma  $b_2$  in  $b_3$  tako, da pri  $t = \frac{1}{2}$  interpoliramo točko  $(1, 0)$ .

